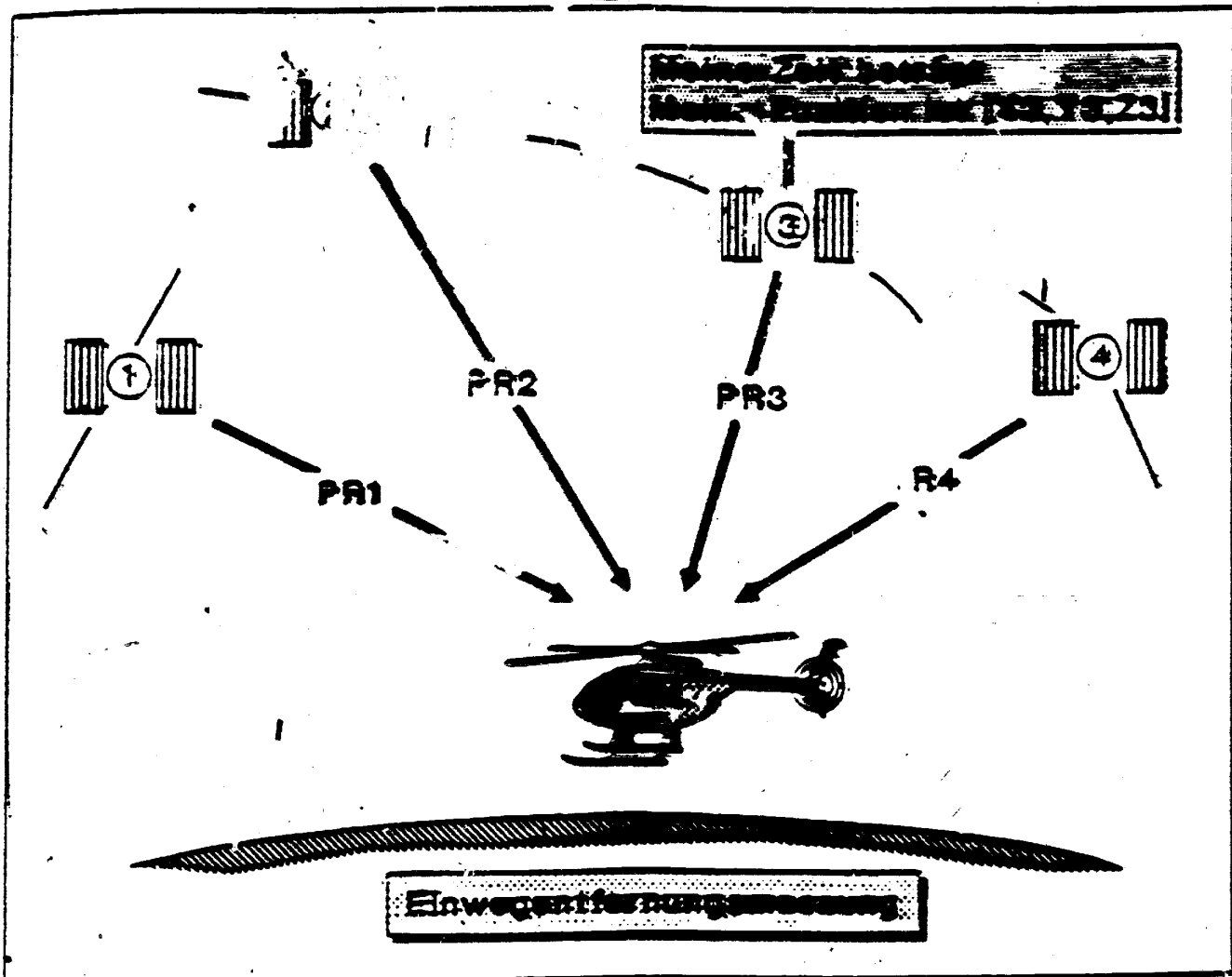


GPS-Navigation [Absolute Positionierung]



$$|x_1 - x|^2 + |y_1 - y|^2 + |z_1 - z|^2 + c^2 \Delta t^2 = |PR_1|^2$$

$$|x_2 - x|^2 + |y_2 - y|^2 + |z_2 - z|^2 + c^2 \Delta t^2 = |PR_2|^2$$

$$|x_3 - x|^2 + |y_3 - y|^2 + |z_3 - z|^2 + c^2 \Delta t^2 = |PR_3|^2$$

$$|x_4 - x|^2 + |y_4 - y|^2 + |z_4 - z|^2 + c^2 \Delta t^2 = |PR_4|^2$$

Berechnung der Position x, y, z des Nutzers und der Uhr ab-
 lage Δt ist mit 4 Gleichungen (4 Satelliten) bei 4 U b
 zu jeder Messperiode möglich.